Сборка проекта

Для успешной сборки требуется:

**Microsoft Visual Studio 2015**

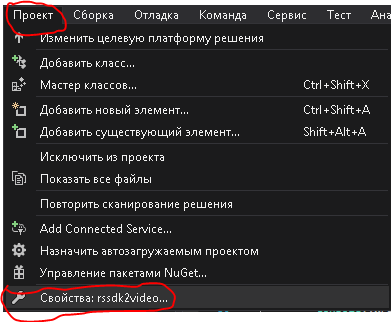
**Microsoft Visual C++ 2015**

**Intel® RealSense™ SDK 2016 К2**

**OpenCV2**

Настройки проекта

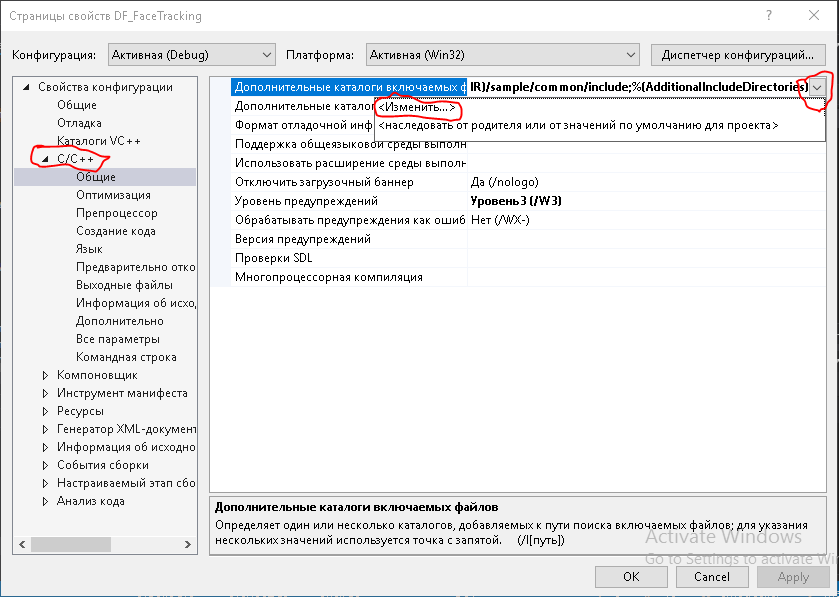
Выберите свойства проекта

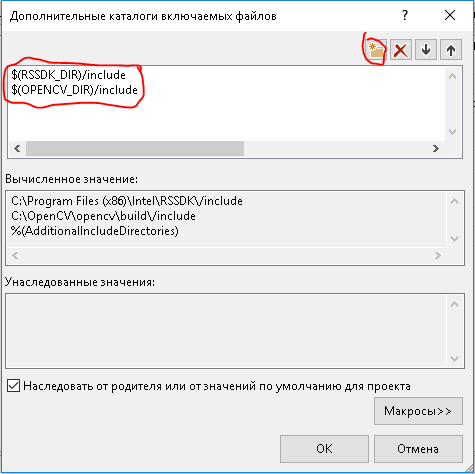


Необходимо указать местонахождение заголовков RS SDK и OpenCV в поле дополнительные каталоги включаемых файлов

Если у вас определена переменная окружения $(RSSDK\_DIR) можно использовать ее, или заменить на полный путь к RS SDK в файловой системе

В проекте также определена переменная $(OPENCV\_DIR), можно использовать ее, или заменить на полный путь к RS SDK в файловой системе

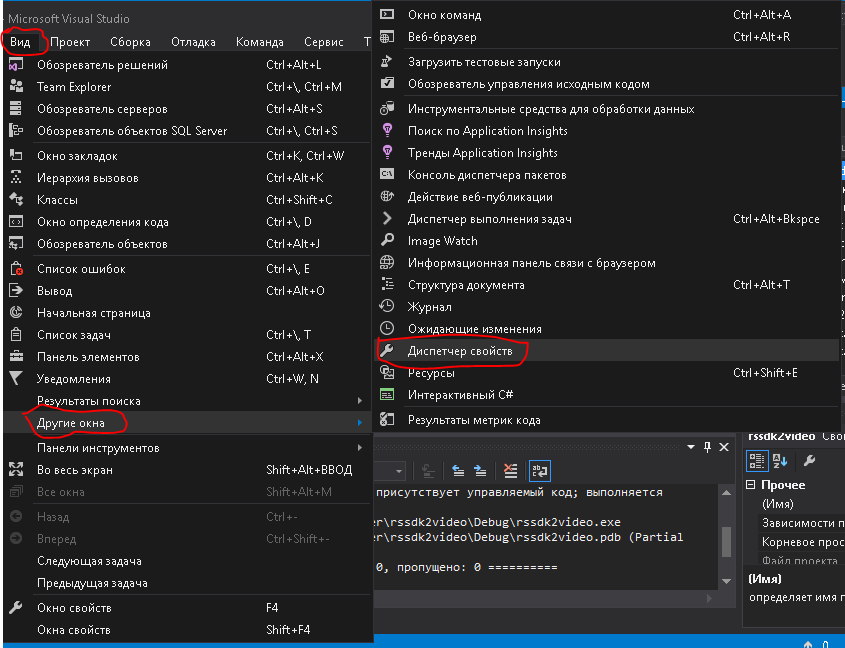




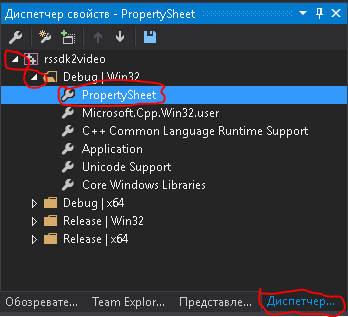
В вашей системе путь к директории содержащем OpenCV может быть другим, и его следует изменить в проекте.

Для изменения переменной $(OPEN\_CV) надо открыть окно диспетчера свойств:

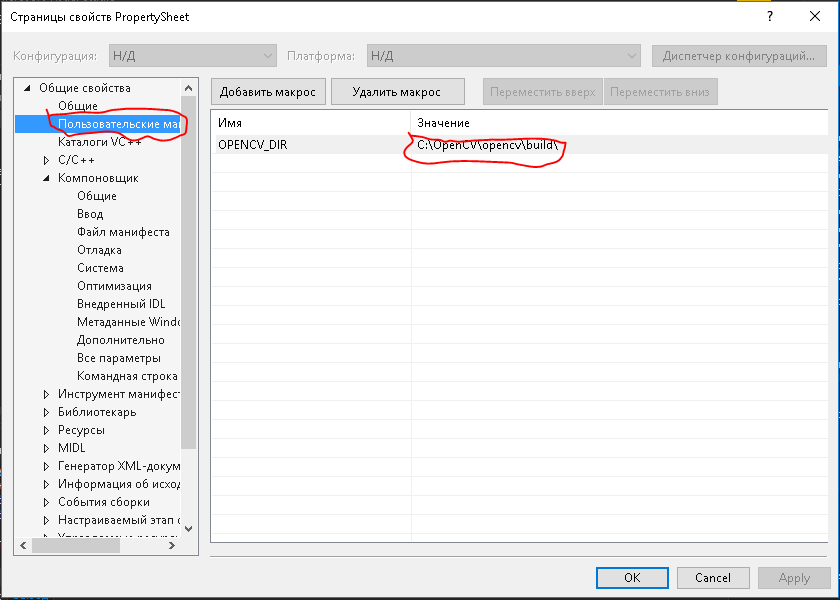
Вид ->Другие окна -> Диспетчер свойств

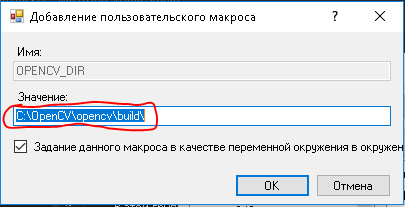


Открыть свойства листа PropertySheet



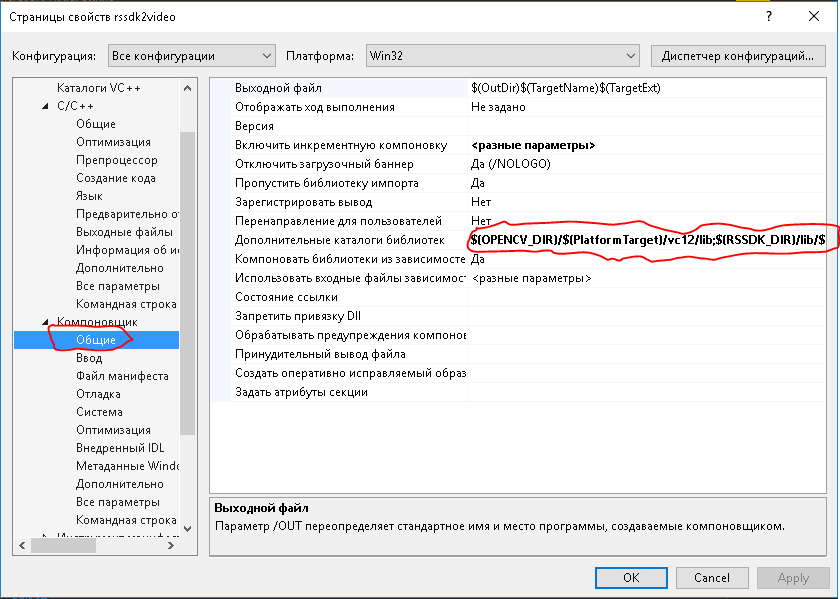
И изменить значение переменной $(OPENCV\_DIR)

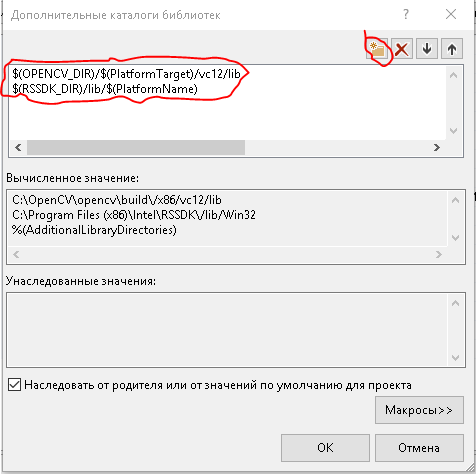




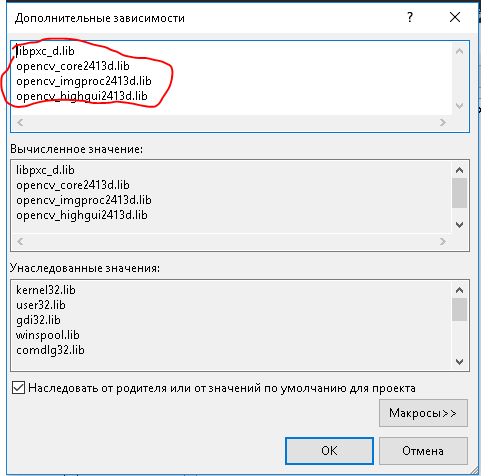
Необходимо указать местонахождение библиотек RS SDK и OpenCV в поле дополнительные каталоги библиотек

Если у вас определена переменная окружения $(RSSDK\_DIR) можно использовать ее, или заменить на полный путь к RS SDK в файловой системе





И указать используемые библиотеки (**Внимание**! Версия OpenCV установленная у вас может отличаться, вам следует указать имена используемых библиотек: opencv\_coreXXXXd.lib, opencv\_imgprocXXXXd.lib, opencv\_highguiXXXXd.lib, где XXXX версия OpenCV установленная у вас)



Для того чтобы собранный проект мог запускаться, необходимо чтобы путь к библиотеке RS SDK (обычно, это решается в процессе установки дистрибутива) и библиотекам OpenCV был известен системе. Необходимо его добавить к переменной окружения $(PATH) или скопировать в каталог где находится исполняемый файл.